

公司名称:		职位:	
地 址:		电 话:	
联 系 人:		传 真:	
应用类型:	<input type="checkbox"/> 分拣 <input type="checkbox"/> 码垛 <input type="checkbox"/> 包装 <input type="checkbox"/> 上下料 <input type="checkbox"/> 打磨/抛光 <input type="checkbox"/> 其他:		
机器人类型:	<input type="checkbox"/> Scara水平关节机器人 <input type="checkbox"/> Delta并联机器人 <input type="checkbox"/> 多关节机器人	型 号:	
机器人分布:		需求台数:	

图1 分拣-包装-码垛

图2 分拣-包装-码垛

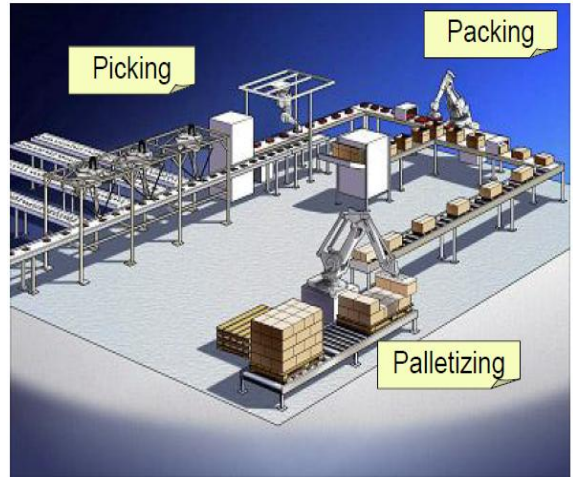
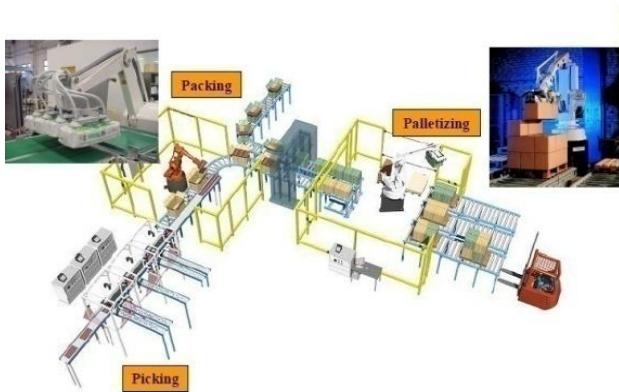


图3 分拣

图4 上下料

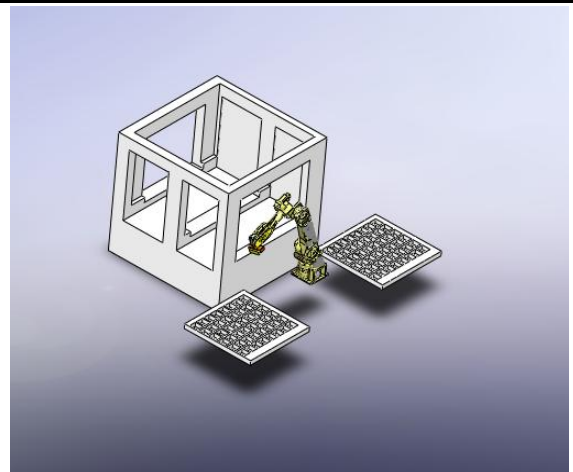
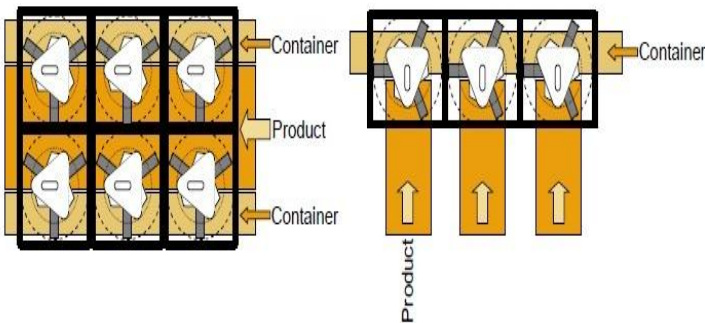
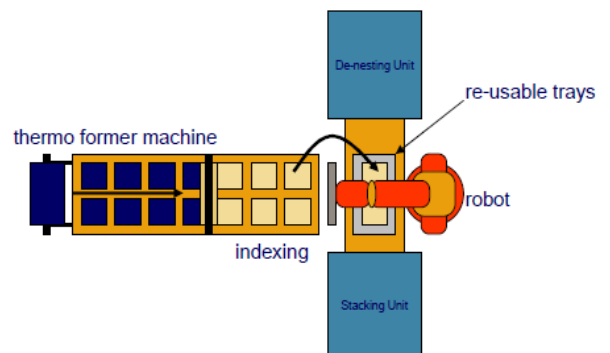
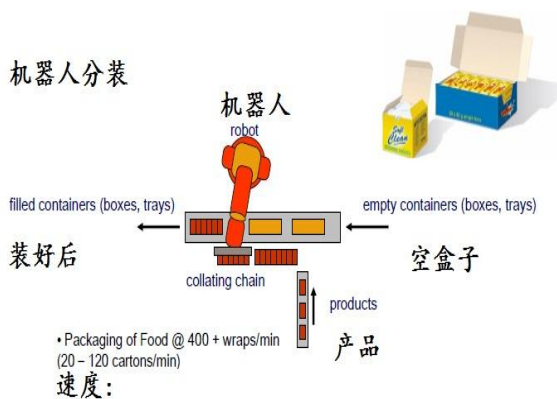


图5 包装

图6 包装

机器人分装





项目要求	工件参数:	重量: _____公斤; 最小尺寸 _____; 最大尺寸 _____;
		工件能否触碰: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; 是否对磁体敏感: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否;
		工件表面平整: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; 工件平正面尺寸: _____ 可否用真空吸盘: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否
		可否使用夹抓: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; 夹抓力量限制: _____ 或使用非接触吸盘: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否

项目要求	来料方式:	<input type="checkbox"/> 输送线 (宽度: _____; 速度: _____) <input type="checkbox"/> 振动盘
		<input type="checkbox"/> 料盘 (尺寸: _____) <input type="checkbox"/> 料箱; (尺寸: _____)
		批次来料数量: _____; 来料频率: _____ /分钟;
	来料方式:	来料是否叠加: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; 来料是否勾结: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; 来料是否相互影响: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否
		是否区分正反面: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; 是否需要翻转: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; 正反基准面区分: _____
		来料规则: <input type="checkbox"/> 规则 <input type="checkbox"/> 无序;
		是否外接旋转送料台: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; (外接伺服电机数量: _____)
	来料识别:	是否需要视觉定位: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; (2D / 3D) 可否加固灯光: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否;
		是否配置传感器: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; (光电 / 激光 / 其他请注明: _____)
	出料方式:	出料方式: <input type="checkbox"/> 装箱 <input type="checkbox"/> 码垛 <input type="checkbox"/> 上下料 <input type="checkbox"/> 流转下一工序 <input type="checkbox"/> 其他 (_____)
	工艺流程:	工件夹持的方式: _____; 工序加工时间: _____ /分钟; 节拍: _____ /分钟;
		工序检验: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; 是否需要翻转: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否; 是否贴膜或打标: <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否
		定位精度: _____ 单次抓取数量: <input type="checkbox"/> 1pcs <input type="checkbox"/> 2pcs <input type="checkbox"/> 其他 (_____);
	机器人工作:	运动范围: _____ 存放范围: _____ 环境温度: _____;
产线调整:	更换工件周期: _____ (每小时? 每天? 每星期? 每月? 说明: _____)	
	更换工件的详细资料, 请如上表详细列明。	
电气要求:	供电要求: ①供电电压和波动值 ②持续电流	
	I/O需求: ①输入 _____ 点 ②输出 _____ 点	
	总线类型: <input type="checkbox"/> CANOPEN <input type="checkbox"/> EtherCAT	
软件要求:	<input type="checkbox"/> 在线编程 <input type="checkbox"/> 离线编程 <input type="checkbox"/> 示教编程 <input type="checkbox"/> 仿真学习	
其他要求:		
项目时间进度:	项目方案论证: _____ 生产周期: _____ 安装调试: _____	
	安装调试、技术培训需要: <input type="checkbox"/> 我司工厂培训、调试 <input type="checkbox"/> 上门培训、调试	

推荐选型	Robot类型:	多关节 (<input type="checkbox"/> 3kg <input type="checkbox"/> 5kg <input type="checkbox"/> 20kg <input type="checkbox"/> 50kg <input type="checkbox"/> 165kg <input type="checkbox"/> 210kg <input type="checkbox"/> 其他)
		DELTA (<input type="checkbox"/> 400mm <input type="checkbox"/> 800mm <input type="checkbox"/> 其他)
		SCARA (<input type="checkbox"/> 350mm <input type="checkbox"/> 600mm <input type="checkbox"/> 其他)
		Robot自由度: <input type="checkbox"/> 3轴 <input type="checkbox"/> 4轴 <input type="checkbox"/> 5轴 <input type="checkbox"/> 6轴
		安装方式: <input type="checkbox"/> 地面安装 <input type="checkbox"/> 吊装 <input type="checkbox"/> 移动安装

请完整填写好该表, 以便能尽快向您提交准确而经济实用的机器人选型方案!

客户签名: